



# iRobot Roomba 870 Kontaktsensor Austausch

Erkennt dein Roomba keine Hindernisse mehr?...

Geschrieben von: Jacob Lindberg



## EINLEITUNG

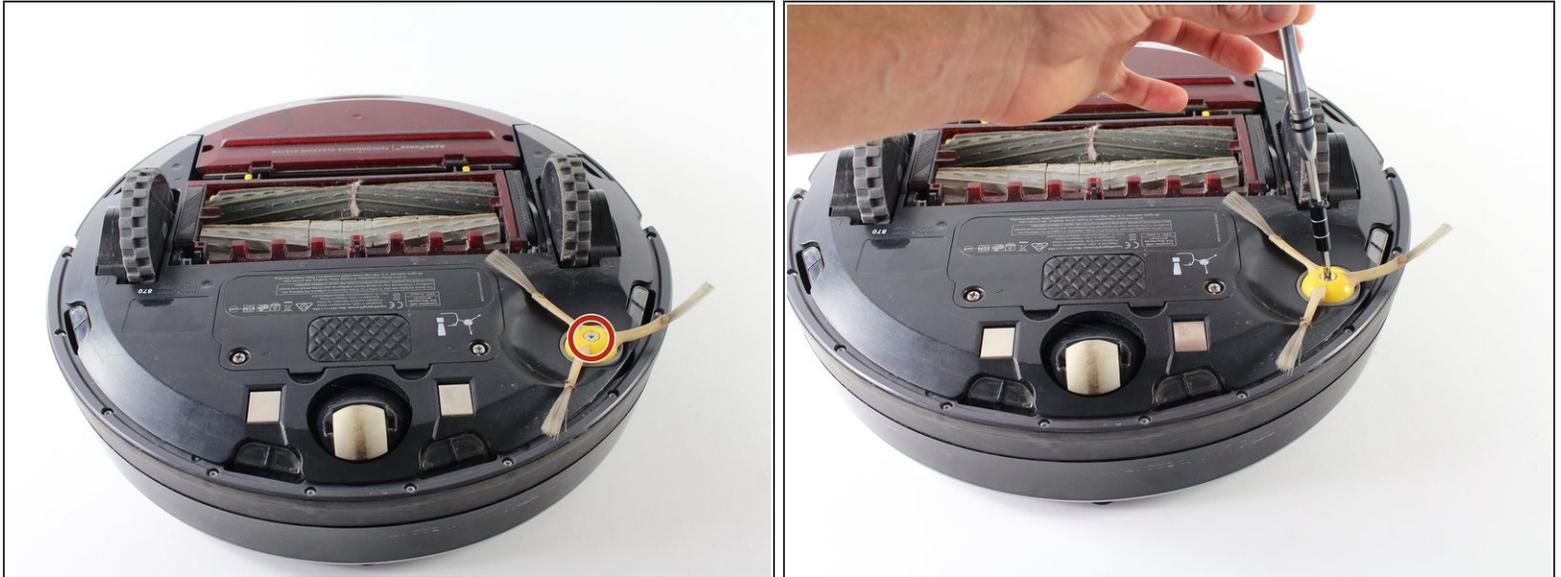
Erkennt dein Roomba keine Hindernisse mehr? Hier ist die Anleitung, die dir zeigt, wie du einfach den Kontaktsensor wechseln kannst. Alles was du brauchst ist ein Kreuzschlitzschraubendreher PH0 und PH1.



### WERKZEUGE:

- [Phillips #0 Screwdriver](#) (1)
  - [Kreuzschlitzschraubendreher PH1](#) (1)
-

## Schritt 1 — Kontaktsensor



- Lege den Roomba mit der Unterseite nach oben.
- Drehe die 4,0 mm Schraube in der Mitte der gelben Seitenbürste mit deinem PH0 Schraubendreher heraus.
- Entferne die gelbe Seitenbürste.

## Schritt 2



- Entferne die beiden 3,5 mm Schrauben, die das Akkufach befestigen, mit dem PH0 Schraubendreher.
- Entferne den Akkufachdeckel.

### Schritt 3



- Entferne die beiden letzten 3,5 mm PH0 Schrauben, die die Bodenplatte festhalten.
- Entferne die Bodenplatte vom Roomba.

### Schritt 4



- Drehe die zehn 3 mm PH1 Befestigungsschrauben des Stoßschutzes heraus.
- Entferne die Halterung des Stoßschutzes.

## Schritt 5



**⚠ Entferne den Stoßschutz sehr sorgfältig vom Roomba, es sind noch Sensorkabel darin befestigt.**

- Hebe den Roomba frei hoch, so dass der Stoßschutz nirgends mehr hängen bleibt und trenne ihn sorgfältig vom Gerät.

## Schritt 6



- Der Stecker zum Sensor ist mit zwei 3 mm PH1 Schrauben befestigt. Drehe sie heraus.
- Entferne die Sensorverbindung vom Stoßschutz und vom Sensor.

## Schritt 7



**⚠ Der Sensor liegt nun frei im Stoßschutz. Bewege ihn nicht ruckartig um ihn nicht zu beschädigen.**

- Kippe den Stoßschutz so dass Sensor in seinem Sitz liegen bleibt.
- Entferne den Stoßschutz vorsichtig von dem schwarzen Infrarotsensor.

Um dein Gerät wieder zusammen zu setzen folge den Schritten in umgekehrter Reihenfolge.